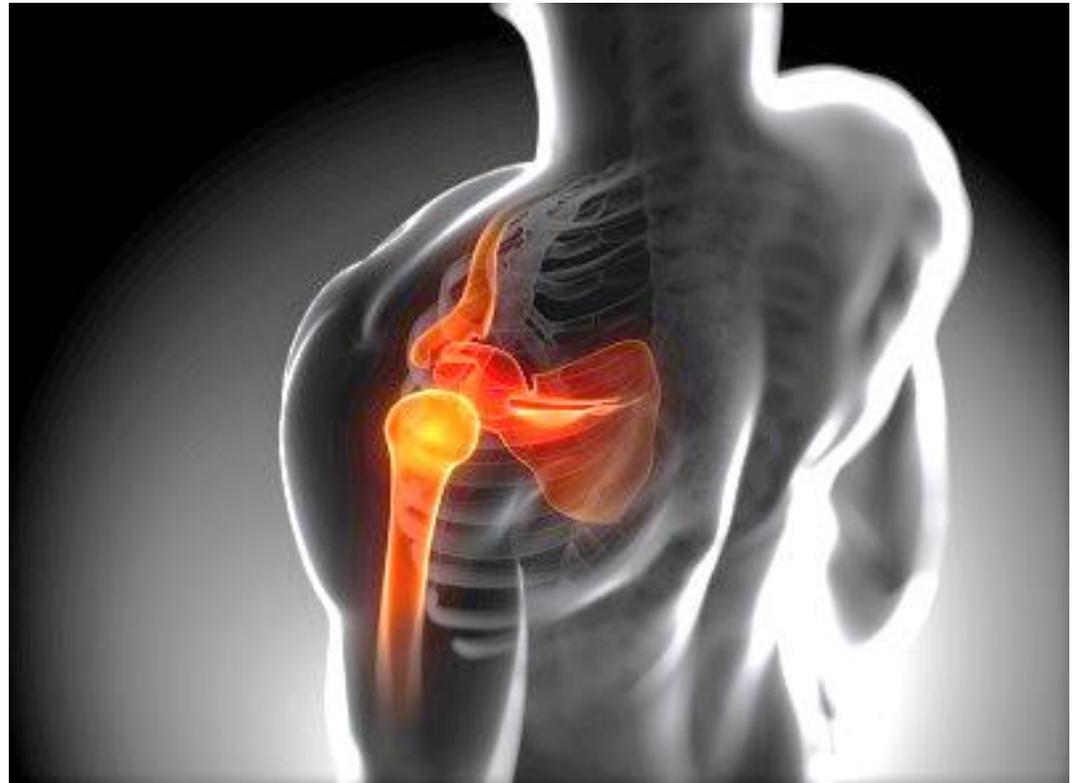
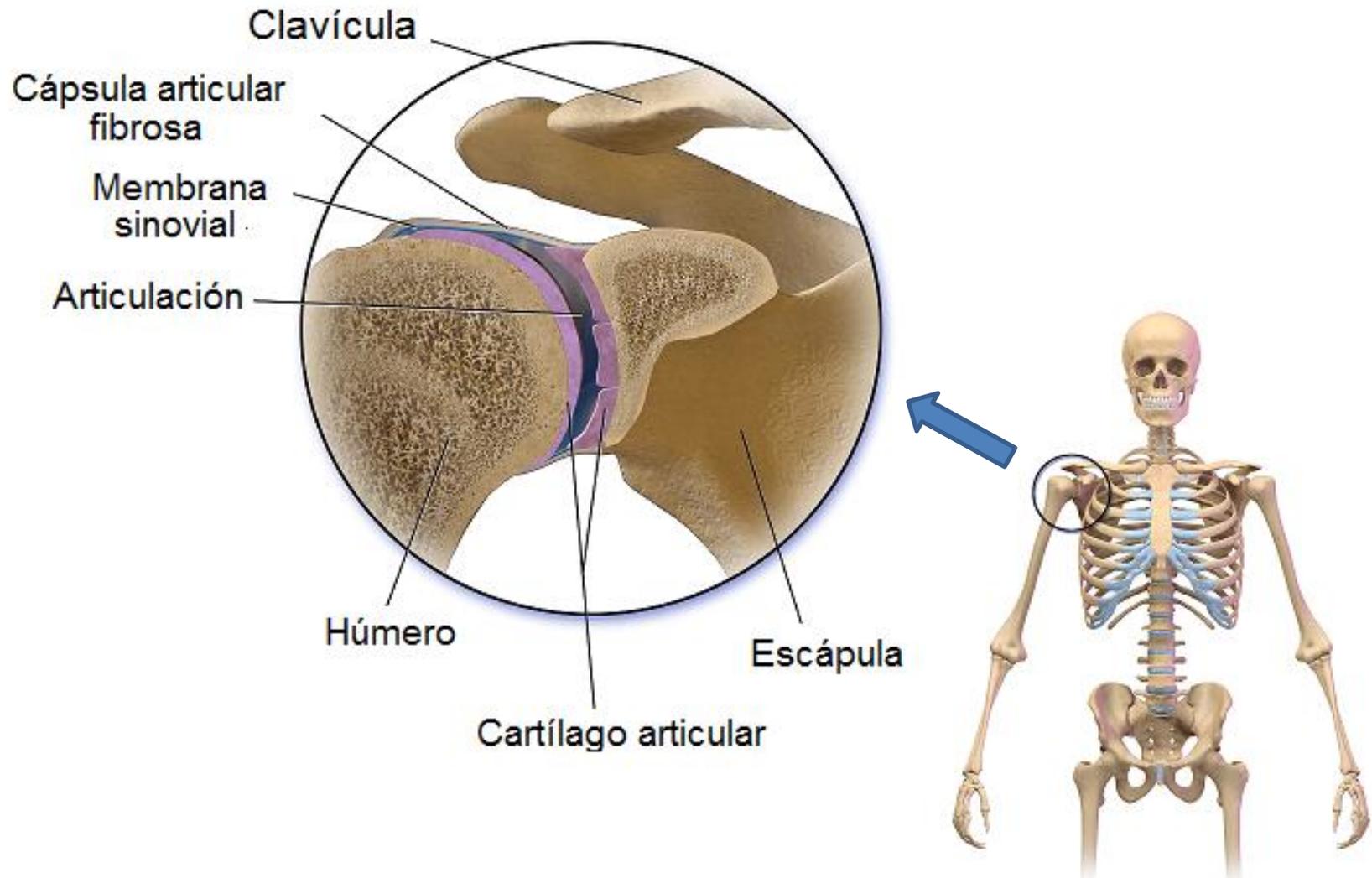
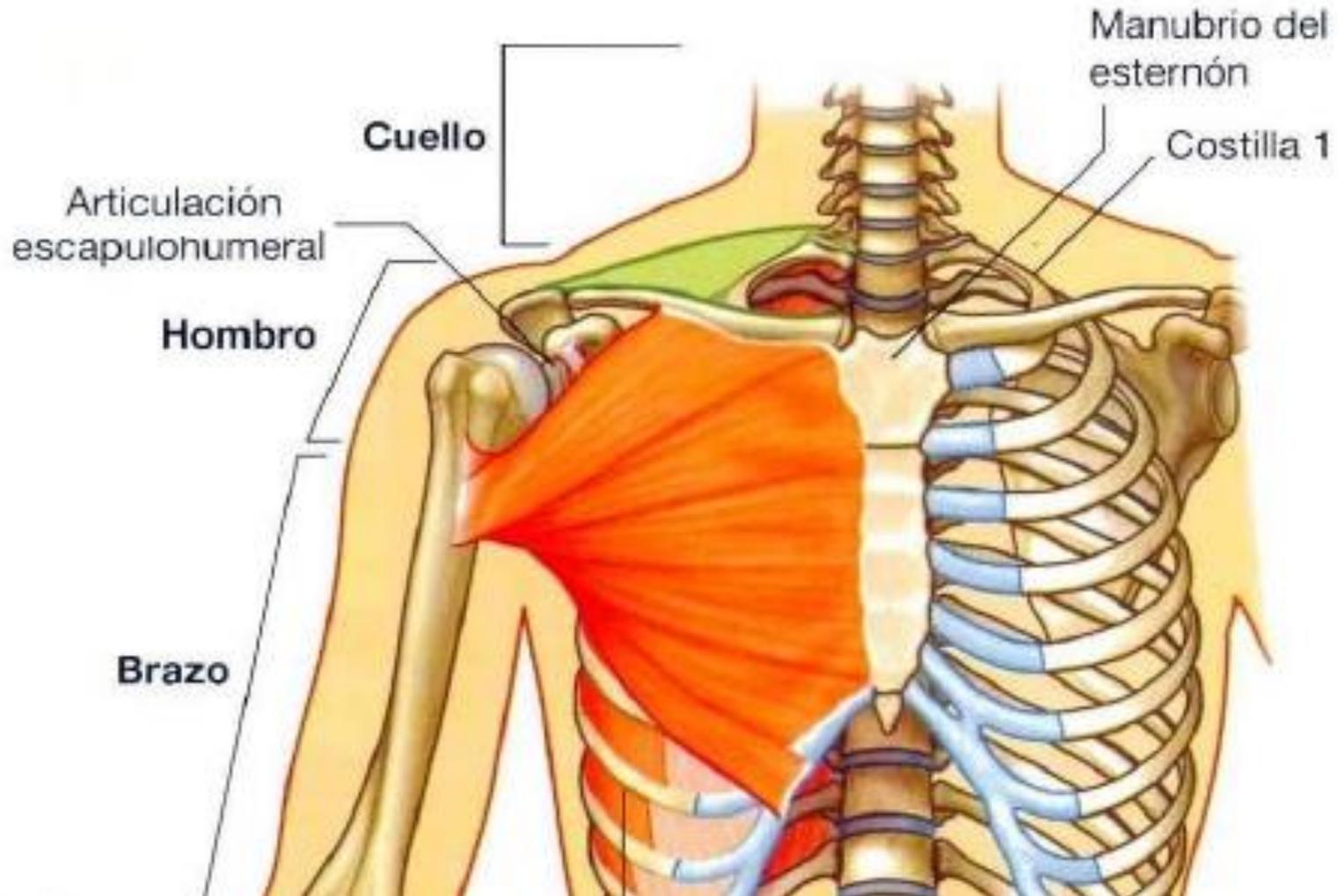




Biomecánica del hombro

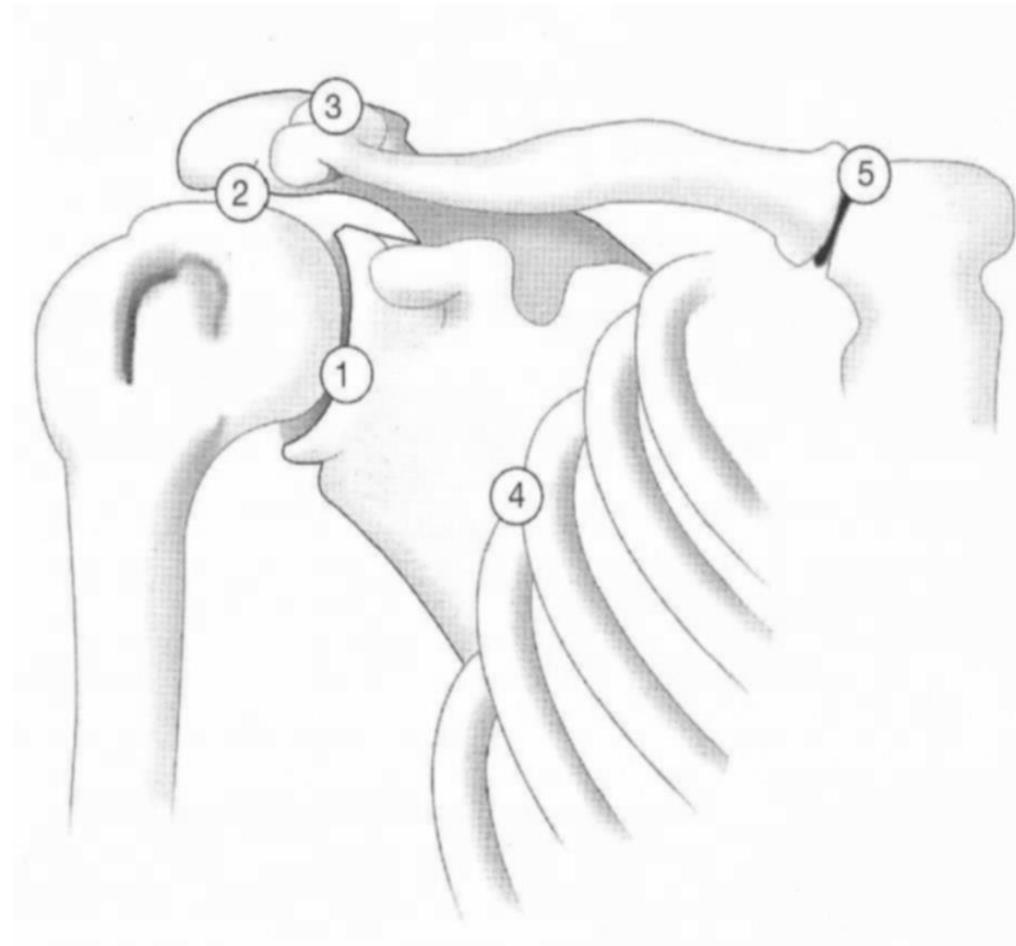


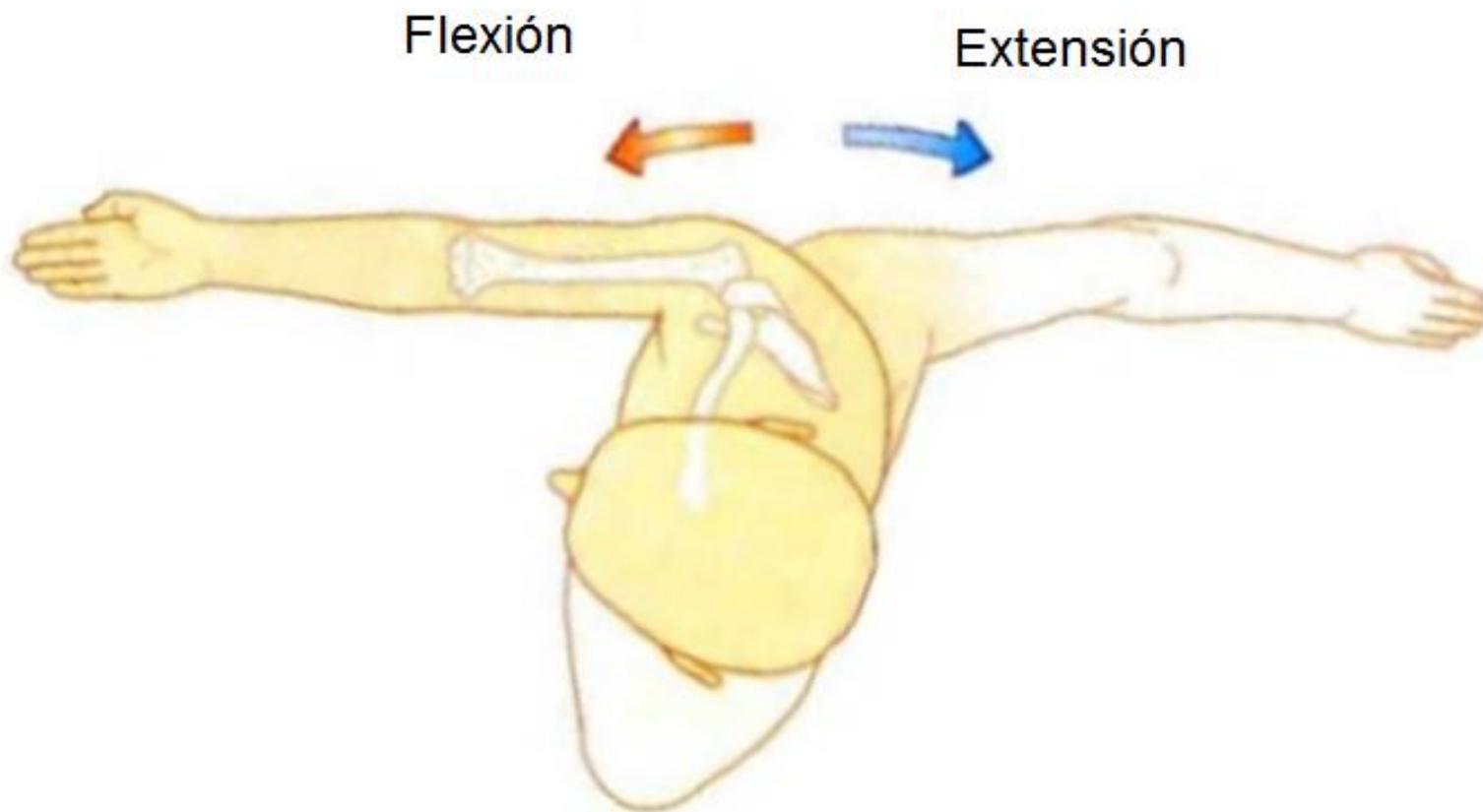




Articulaciones del complejo funcional del hombro (cintura escapular)

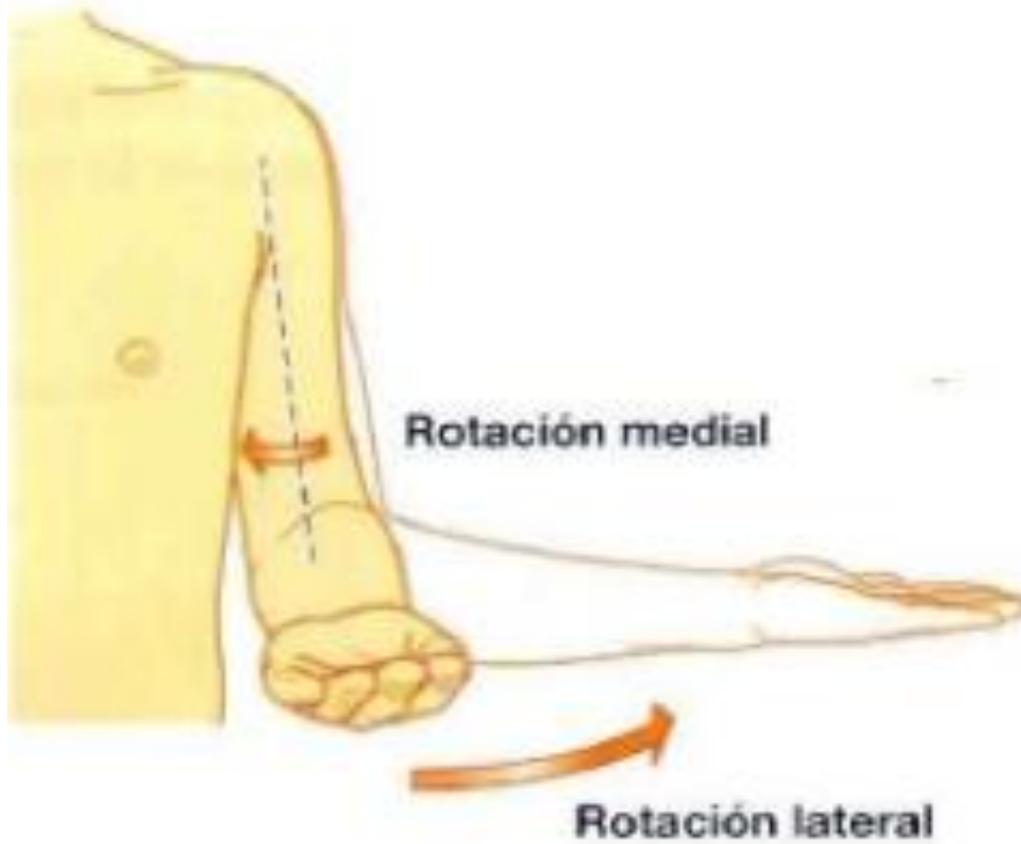
1. Escápulo-humeral
o glenohumeral.
2. Subdeltoidea
o acromio-humeral
o suprahumeral.
3. Acromio-clavicular.
4. Escápulo-torácica.
5. Esterno-costoclavicular.

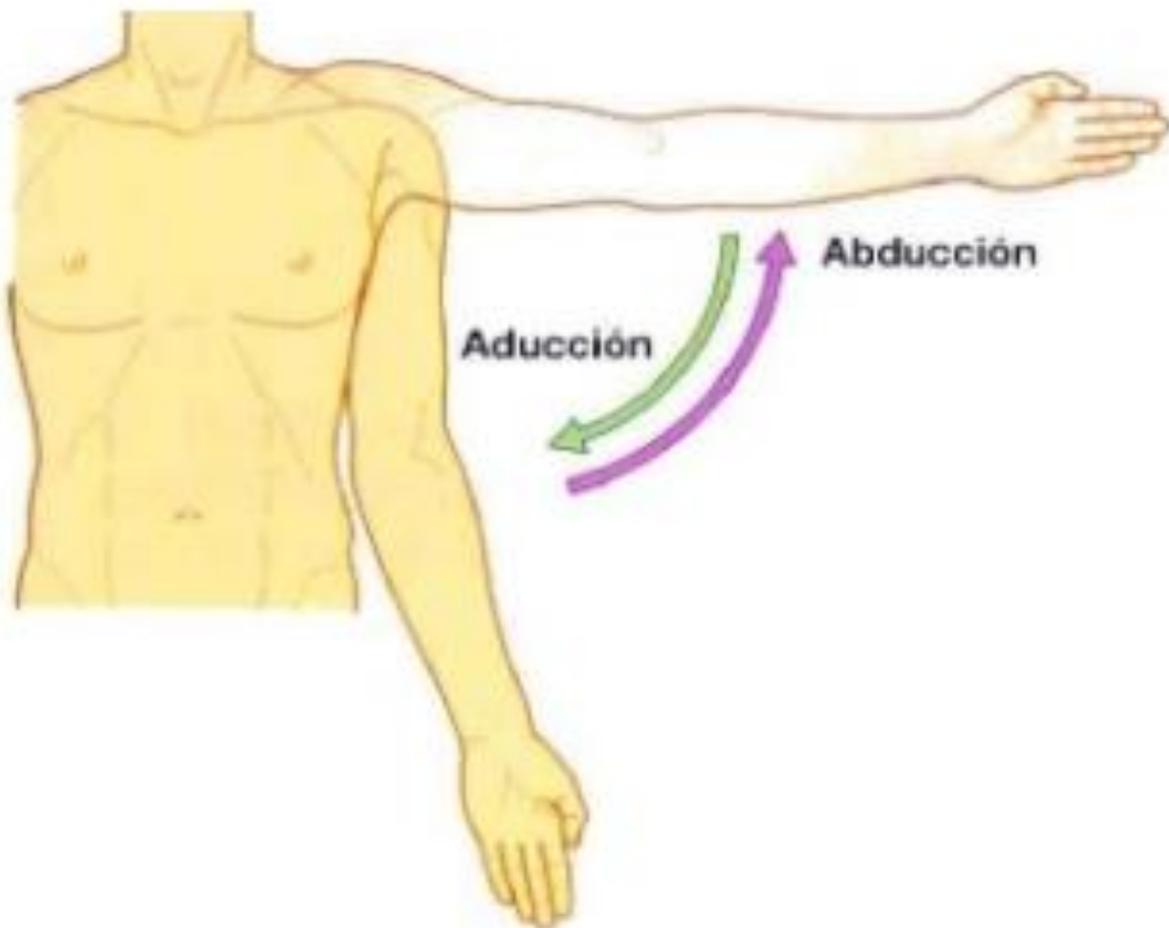


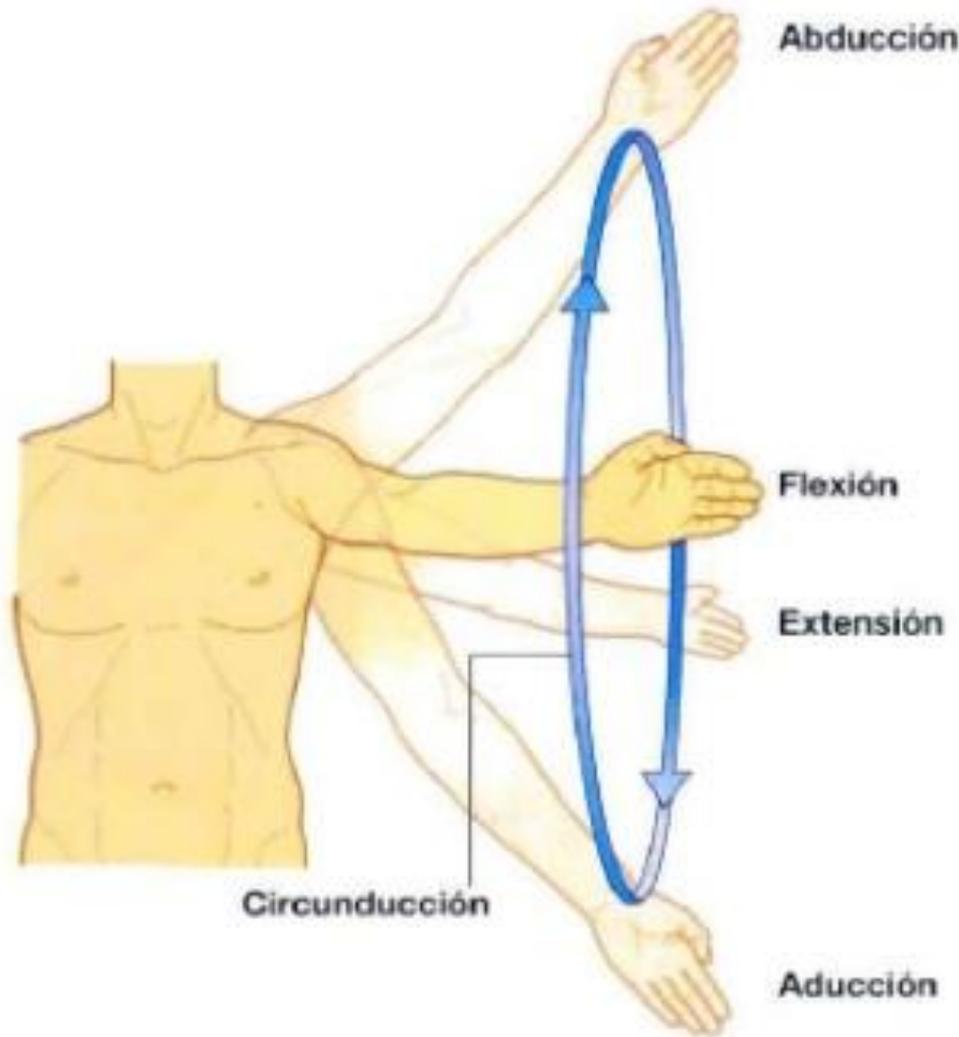


Flexión

Extensión







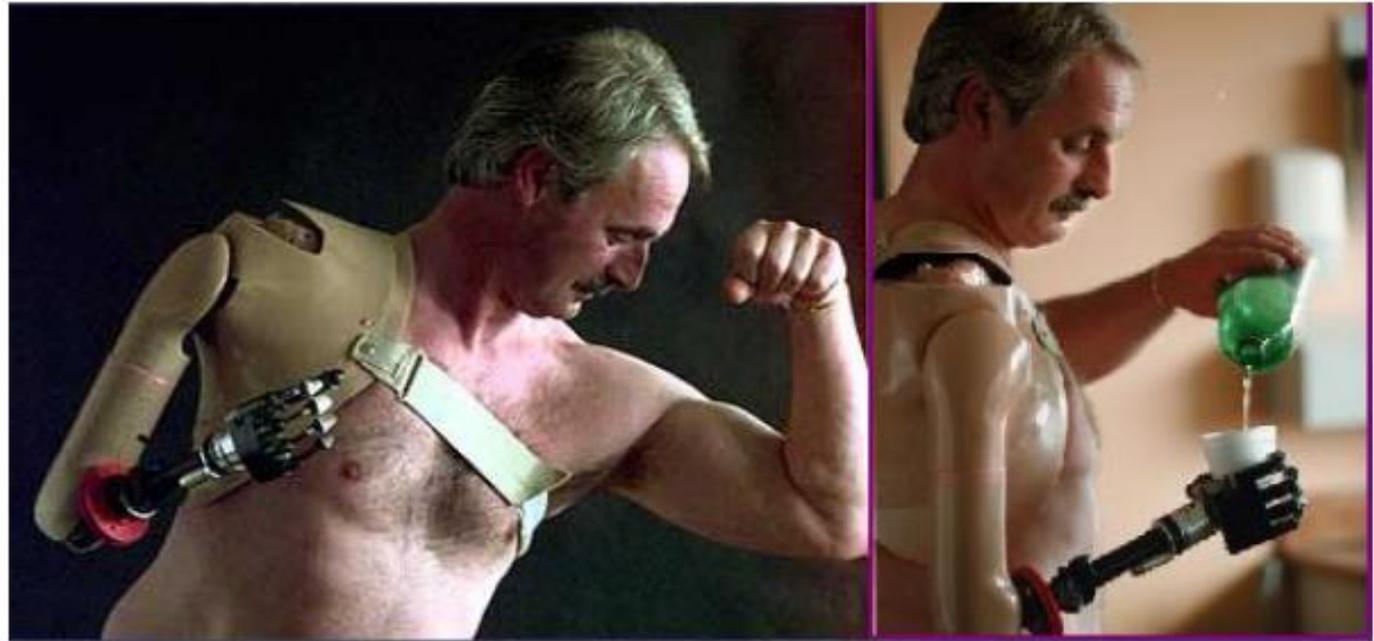


UNIVERSIDAD AUTÓNOMA DE QUERÉTARO
FACULTAD DE INGENIERÍA





1998

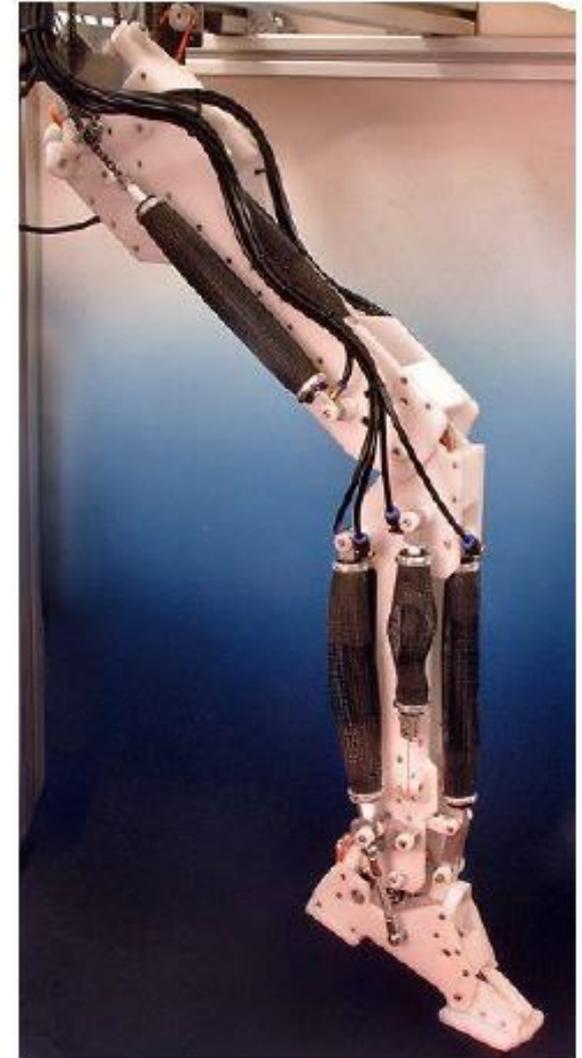


Dr. David Gow, del grupo de Investigación y desarrollo de prótesis en el Hospital Ortopédico “Princesa Rosa Margarita” desarrolla un sistema de brazo modular, conocido como el primer brazo biónico.



2008

Miembros inteligentes son capaces de interpretar las señales musculares







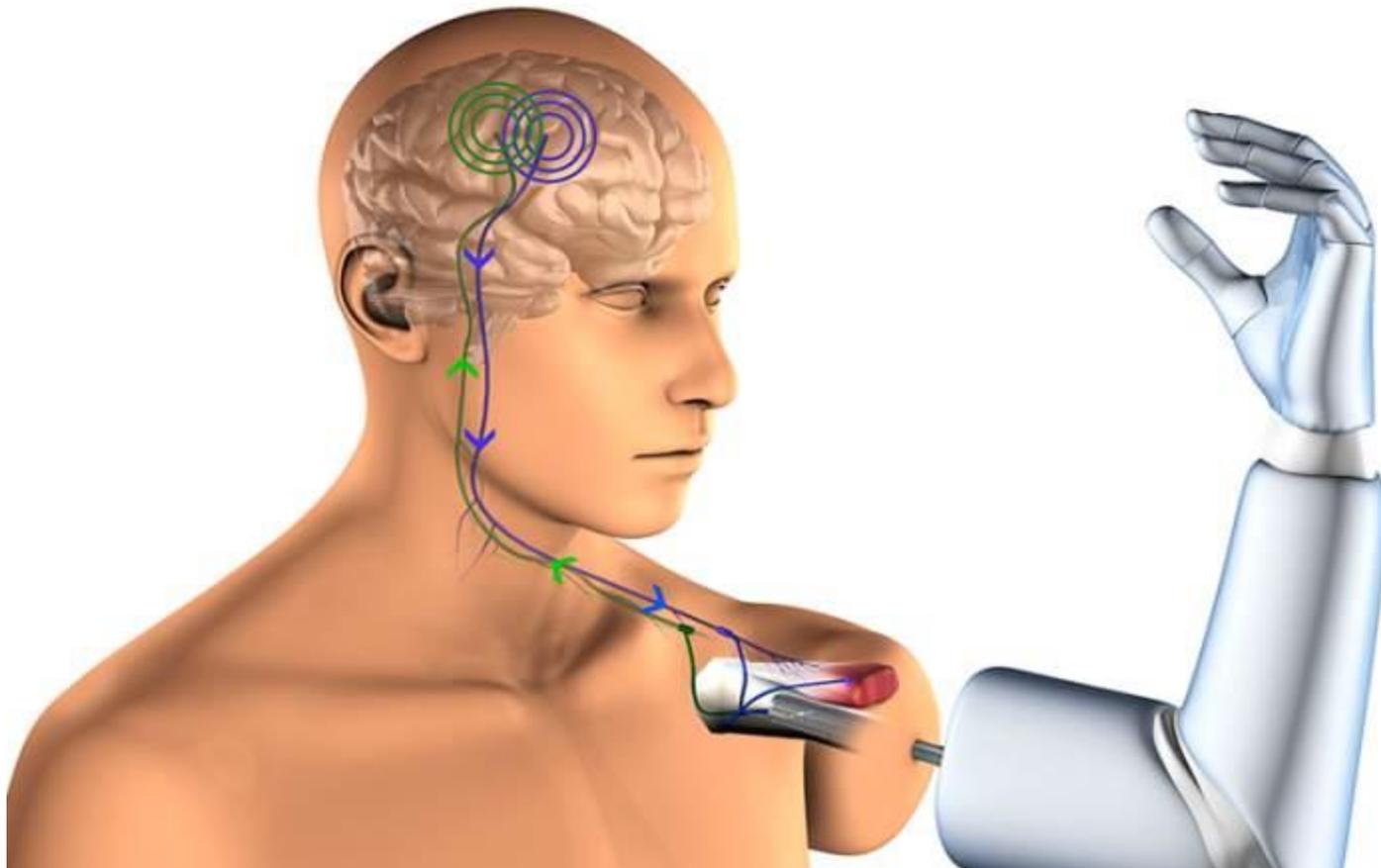
Brazo robótico inteligente



Investigadores del Colegio Imperial de Londres ha desarrollado un sensor que permite que un brazo protésico robótico identifique e interprete las señales eléctricas que le llegan desde los nervios de la médula espinal.



Interfaz cerebral como medio para mover brazo artificial.





Tarea

Documente en su cuaderno las características de tres deficiencias comunes que pueden presentarse en el hombro.

Enuncie y describa en su cuaderno los rangos de movilidad que puede tener el hombro en los planos: frontal, sagital y horizontal.

¿Cómo se puede medir la fuerza que ejerce el hombro al realizar algún tipo de trabajo?

¿Cómo se puede medir el desgaste que ejerce el hombro al realizar algún tipo de trabajo?